

ARDUİNO ESC İLE FIRÇASIZ MOTOR KULLANIMI VE KONTROLÜ

(Potansiyometre ile Fırçasız Motor Hız Kontrolü)

Malzemeler

Fırçasız Drone Motoru ve ESC

Arduino Uno R3

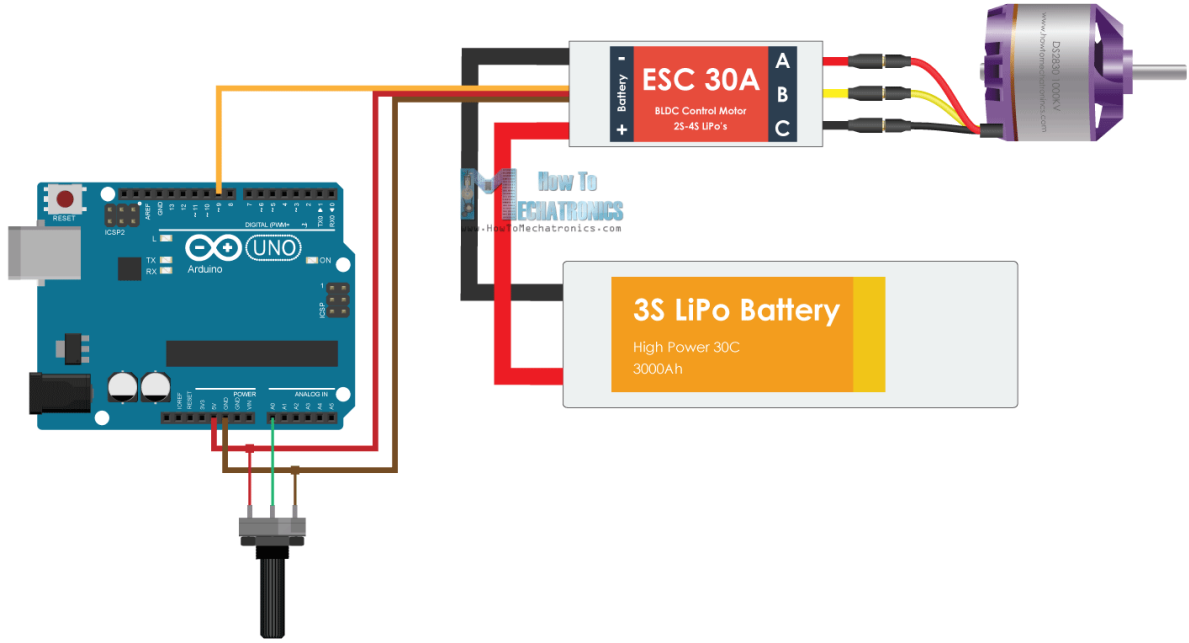
Potansiyometre (5K)

Breadboard

Jumper Kablo

Lipo Batery yada (ESC üzerinde yazan değerlere uygun Adaptör)

Bağlantı



Not: Lipo Batery yerine adaptör kullanırsa adaptör ucu kesilerek kablolar Esc 'ye bağlanacak.

Ardunio Kodları

```
#include <Servo.h>
```

```
Servo ESC; // create servo object to control the ESC
```

```
int potValue; // value from the analog pin
```

```
void setup() {  
  // Attach the ESC on pin 9  
  ESC.attach(9,1000,2000); // (pin, min pulse width, max pulse width in microseconds)  
}  
  
void loop() {  
  potValue = analogRead(A0); // reads the value of the potentiometer (value between 0  
and 1023)  
  
  potValue = map(potValue, 0, 1023, 0, 180); // scale it to use it with the servo library  
(value between 0 and 180)  
  
  ESC.write(potValue); // Send the signal to the ESC  
}
```